

委託業務題目「腹腔鏡下超音波検査を簡単操作に変える手首運動を再現した遠隔回転中心を有する多自由度自在電動アーム」

機関名 国立大学法人 九州大学

1. 学会等における口頭・ポスター発表

発表した成果(発表題目、口頭・ポスター発表の別)	発表者氏名	発表した場所(学会等名)	発表した時期	国内・外の別
Multi-Degrees Of Freedom Laparoscopic Ultrasound Probe With Remote Center Of Motion	Susumu Oguri, Jumpei Arata, Tetsuo Ikeda, Ryu Nakadate, Shinya Onogi, Tomohiko Akahoshi, Kanako Harada, Mamoru Mitsuishi, Makoto Hashizume	Int J CARS	2015年6月予定	国外

2. 学会誌・雑誌等における論文掲載

掲載した論文(発表題目)	発表者氏名	発表した場所(学会誌・雑誌等名)	発表した時期	国内・外の別
Articulated minimally invasive surgical instrument based on compliant mechanism	Jumpei Arata, Shinya Kogiso, Masamichi Sakaguchi, Ryu Nakadate, Susumu Oguri, Munenori Uemura, Cho Byunghyun, Tomohiko Akahoshi, Tetsuo Ikeda, Makoto Hashizume	Int J CARS	2015年1月	国外