Visualization of the Lenticulostriate Artery With Flow-Sensitive Black-Blood Acquisition in Comparison With Time-of-Flight MR Angiography

Kimio Gotoh, MD,¹ Tomohisa Okada, MD, PhD,^{1*} Yukio Miki, MD, PhD,¹ Masato Ikedo, BS,² Ayako Ninomiya, RT,² Toshikazu Kamae, MS,¹ and Kaori Togashi, MD, PhD¹

Purpose: To evaluate the capability of flow-sensitive black blood (FSBB) acquisition to visualize the lenticulostriate artery (LSA) in comparison with time-of-flight (TOF) angiography.

Materials and Methods: Twenty-one healthy subjects (13 males and 8 females, 19-44 years old) were enrolled in this study after obtaining written informed consent. Magnetic resonance imaging (MRI) examinations were performed with FSBB and TOF to visualize the LSA using a 1.5T MRI unit. In FSBB acquisition a motion probing gradient of b = 4 sec/mm² was applied to dephase blood flow. Images were reconstructed into coronal sections and were evaluated in terms of number, length, and image quality at origins and distal areas of visualized LSA branches with a four-point scale.

Results: In all, 145 LSA branches were visualized with FSBB and 66 branches with TOF. There was no LSA visualized only with TOF. In all evaluated terms, FSBB was significantly better than TOF.

Conclusion: We could better visualize the LSA with FSBB than with TOF, both quantitatively and qualitatively. FSBB is a promising method, although it remains to be evaluated in clinical cases.

Key Words: lenticulostriate artery; flow-sensitive black blood; time-of-flight; MR angiography; diffusion

J. Magn. Reson. Imaging 2009;29:65-69. © 2008 Wiley-Liss, Inc.

THE LENTICULOSTRIATE ARTERY (LSA) originates mainly from the middle cerebral artery (MCA) and supplies blood to the basal ganglia and the internal capsule

(1.2). Its occlusion results in lacunar infarct (3,4). In some of these patients, linear structures with abnormal density or signal were observed, consistent with occluded perforating arteries associated with the relevant lacunar infarct (5). In a prospective study of 93 patients of small subcortical infarcts, some relevance to MCA stenosis was observed but about 60% of cases were free of it (6). The LSA plays an important role for vascular disease at basal ganglia; however, its noninvasive visualization was limited.

Recently, susceptibility-weighted imaging (SWI) has been introduced as one of the ways of observing small vessels as black blood (7–9). In SWI, however, the flow rephasing is implemented and phase disturbance is observed mainly in the vein and its power for visualization of the artery is limited. On the other hand, signal from flowing blood can be attenuated by applying very weak motion probing gradients (dephase gradients), which mainly attenuates signal from moving blood in the artery and capillary, as well as in the vein (10), while the signal of the stationary component is almost intact, unlike diffusion-weighted images for stroke examination acquired with much larger motion probing gradients (MPGs). One such method proposed is flow-sensitive black blood (FSBB) acquisition (11,12).

Dilated LSA branches were visualized noninvasively with time-of-flight (TOF) MR angiography (MRA) in moya-moya patients (13). The TOF-MRA may visualize some branches of the LSA without dilatation, but invasive angiography is used for clinical evaluation (14) and the capability has not been much investigated.

From these considerations we hypothesized that the LSA would be better visualized with FSBB acquisition than with TOF-MRA and the purpose of this study was to examine and illustrate the advantage of using FSBB in comparison with TOF for visualization of the LSA.

¹Department of Diagnostic Radiology, Kyoto University Graduate School of Medicine, Kyoto, Japan.

MATERIALS AND METHODS

Subjects

Twenty-one healthy volunteers (13 males and 8 females; range 19-44 years old, mean 25 years old) with-

²Toshiba Medical Systems Corp., Otawara-shi, Japan.

Contract grant sponsor: R&D of Molecular Imaging Equipment for Malignant Tumor Therapy Support, supported by New Energy and Industrial Technology Development Organization in Japan.

^{*}Address reprint requests to: T.O., Department of Diagnostic Radiology, Kyoto University Graduate School of Medicine, 54 Shogoin Kawaharacho, Sakyoku, Kyoto, 606–8507, Japan. E-mail: tomokada@kuhp.kyotouae.ln

Received June 24, 2008; Accepted September 10, 2008.

DOI 10.1002/imri.21626

Published online in Wiley InterScience (www.interscience.wiley.com).

out any known disease were enrolled in this study after obtaining written informed consent, based on the protocol approved by the Institutional Review Board.

Image Acquisition

The subjects were examined with both FSBB and TOF methods in order to visualize the LSA on a 1.5T MRI unit (EXCELART Vantage Powered by ATLAS, Toshiba Medical Systems, Otawara-shi, Japan). After obtaining localizing images of three orthogonal axis, T2-weighted fast spin echo images were acquired parallel to the AC (anterior commissure)-PC (posterior commissure) with the following parameters: TR/TE 4000/105 msec, flip angle 90/160°, acquisition matrix size 320 × 256, field of view (FOV) 220 × 180 mm, slice thickness 3 mm with 0.6 mm gap in 40 slices to cover the whole brain. In the same AC-PC slice orientation, TOF-MRA and FSBB images were scanned using the 3D gradient echo acquisition. The common imaging parameters were TR 29 msec, flip angle 20° , acquisition matrix size 256×224 , FOV 205×179 mm in one axial 3D slab of 160 slices. The scan resolution was $0.8 \times 0.8 \times 0.8$ mm, which was interpolated into 0.4 × 0.4 × 0.4 mm in order to increase apparent resolution and improve image quality after reformatting. The scan time was 6 minutes 35 seconds. In the TOF scan, TE was 6.8 msec and a magnetization transfer contrast pulse and flow rephasing were used. For the FSBB acquisition, TE was 20 msec and the motion probing gradient of b = 4 sec/ mm² was evenly divided and applied to all three axes. At the initial stage we evaluated effect of MPG at different b values of 0, 1, 2, and 4 sec/mm² as a preliminary evaluation.

Image Analysis

The 3D image volume data was transferred to a commercially available workstation (AZE VirtualPlace Lexus, AZE, Tokyo, Japan) and the following processings and evaluations were conducted on the same workstation. After reorienting the 3D axial image volumes into coronal (perpendicular to the AC-PC line), each of five consecutive slices was projected by maximum intensity (ie, MIP of 2 mm thickness) for TOF and by minimum intensity (ie, MinIP of 2 mm thickness) for FSBB. By using these images, LSA branches were traced and measured for length on the workstation. On the reconstructed images, LSA branches longer than 5 mm were analyzed. When an artery branches within 5 mm from the MCA origin, each branch was counted and measured separately, because more than 70% of branches were found to originate from common trunks (1). When an artery branches at a more distal site, only the longest branch was counted and measured. Images were analyzed in terms of number, length, and quality of visualization for the visualized LSA branches using a four-point scale (0: not visualized, 1: poor, 2: good, and 3: excellent). The quality of visualization was evaluated separately at origins of the LSA and areas distal to them. The evaluation was performed for each and every visualized LSA branches in random order by two experienced radiologists in consensus, although we could

not avoid evaluators noticing the acquisition method due to differences in appearance between FSBB and TOF images. The length of LSA branches was measured by another researcher. On the T2-weighted axial images, high-intensity spots were examined in the basal ganglia region above the anterior perforated substance and the number of the perivascular space was counted by two radiologists in consensus.

Statistical Analysis

The numbers of visualized branches per subject were compared between FSBB and TOF with a two-tailed paired *t*-test, separately for left and right hemispheres. The difference in numbers between left and right was also examined. Lengths of all visualized LSA branches were compared between FSBB and TOF with a two-tailed two-sample *t*-test. In the comparisons of scores for quality of visualization between FSBB and TOF, a Wilcoxon signed rank test was used. A *P*-value less than 0.05 was considered statistically significant. Statistical analyses were conducted using a commercially available software package (SPSS 16.0, SPSS, Chicago, IL).

RESULTS

Preliminary Evaluation

FSBB acquisitions were performed, with a certain range of b values (b = 0, 1, 2, and $4 \, \text{s/mm}^2$; the last value was the maximum in the system). Representative images are shown in Fig. 1. Very few LSAs were visualized at b = 0 s/mm² and more of them were better depicted according to the increase of b values. Visualization was best at a b value of $4 \, \text{s/mm}^2$, which was adopted for the current study.

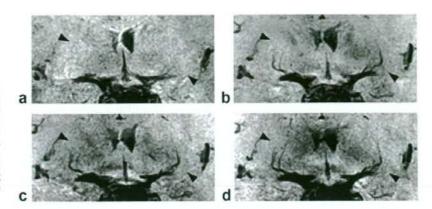
Number and Length of Visualized LSAs

The average numbers and standard deviations of visualized LSAs per subject were 3.6 ± 1.2 and 1.5 ± 0.8 on the left, and 3.3 ± 1.0 and 1.7 ± 0.9 on the right for FSBB and TOF, respectively (Table 1). The differences between FSBB and TOF were significant (P = 0.001) on both sides; however, there was no significant difference between left and right for both FSBB and TOF (P = 0.459 and P = 0.479, respectively). The total number of branches visualized with FSBB was 145, and 66 (46%) were also visualized with TOF. There was no LSA that was visible only in TOF images. The average lengths of visualized LSA branches were 21.8 ± 7.1 mm and 18.6 ± 8.1 mm for FSBB and TOF, respectively (Table 1), which were statistically significantly different (P = 0.008). Some representative images are presented in Fig. 2 using thicker projected images (8 mm) than those used for analysis.

Quality of Visualization at Origins and Areas Distal to Them

Visualization scores are summarized in Table 2. At the origin of LSA branches, FSBB showed significantly better visualization of the LSA than TOF (P=0.003). Also, at the areas distal to the origins, FSBB was better than TOF (P=0.001). The results of the number, length, and

Figure 1. Differences in visualization of the lenticulostriate artery (LSA) dependent on the b values of motion probing gradient (MPG): b = 0, 1, 2, and 4 s/mm², as presented in images (a-d), respectively. Better visualization of LSA is observed (see arrowheads) by increasing b values, whereas CSF signal is gradually decreased.



quality of visualization at distal areas for LSA branches visualized with FSBB and TOF are illustrated in Fig. 3.

Number of the Perivascular Space and Other Lesions on T2WI

No significantly abnormal finding was detected on T2WIs of all the subjects. The perivascular spaces were detected as tiny high intensity spots on axial T2WIs above the anterior perforated substance in some subjects, but the number was 7 in total and they were limited 1 to 2 slices above the slice with the anterior perforated substance.

DISCUSSION

Histological examination of the LSAs in the vascular casts of 48 middle cerebral arteries revealed that more than 90% of LSA branches originated from the first segment of the MCA (M1), and they ranged between 2 and 12 (mean 7.1) in number and from 80 μm to 1,400 µm in size (1). Another study reported that there were usually three branches in the middle group and one to nine in the lateral group (2). By using the FSBB method, we observed 3.6 and 3.3 branches on average on the left and right sides, respectively. These results conform to the aforementioned histological results. Although the whole branches of the LSA may not be visualized even with FSBB acquisition, length and quality of visualization were significantly better with FSBB scan than TOF-MRA, which requires rapid vascular inflow (15), and LSA branches were considered to be too small to fully visualize with the latter method. On the other hand, even slow flow can be dephased by a weak motion probing gradient and the FSBB acquisition was more sensi-

Table 1 Number and Length of Visualized LSA Branches

| | Numbers | | Leeath | |
|---------|---------------|---------------|------------------|--|
| | Left | Right | Length | |
| FSBB | 3.6 ± 1.2 | 3.3 ± 1.0 | 21.8 ± 7.1 (145) | |
| TOF | 1.5 ± 0.8 | 1.7 ± 0.9 | 18.6 ± 8.1 (66) | |
| P value | P = 0.001 | P = 0.001 | P = 0.008 | |

Numbers and length are presented in mean ± standard deviation, and total branch numbers are presented in parentheses.

tive in detecting small vessels with slow flow like the LSA. Although FSBB is suitable for visualizing small arteries, it might be used to evaluate a larger artery with turbulent flow. In patients with sickle cell disease, highvelocity flow secondary to anemia generates turbulence and it produces intimal injury and hyperplasia, resulting in infarction. But at the same time, this turbulence often causes pseudo-lesion on TOF-MRA (16). Although such cases are yet to be evaluated, intimal hyperplasia might show some signal on the FSBB image and it may help to avoid pseudo-lesions. In the FSBB image the perivascular space or cerebrospinal fluid (CSF) might possibly be detected as the same signal void. However, it should be noted that the number of the perivascular space detected on the T2WI was 7 in the whole subjects and they were limited within one or two slices above the anterior perforated substance. In aged subjects, the perivascular space would frequently be dilated, but CSF signal in the space is expected to be higher than LSA signal, which is void, as shown in Figs. 1 and 2. Calcification, small hemorrhage, and iron deposit would be visualized as signal void, but they would be identified as spotty, nodular, or even mass-like lesions and may not be recognized as "string-like" LSAs.

Quality of visualization was evaluated at the origin of LSA branches, because understanding the microanatomy of the proximal middle cerebral artery (M1) and its branches is very important for aneurysm surgery. It may cause clipping or blood flow disturbance of LSA, resulting in cerebral infarction (17,18). Although aneurysm clipping is generally preceded by digital subtraction angiography (DSA), not all hospitals can use 3D-DSA. 3D and isotropic information of the FSBB image may complement bi-plane DSA. The average scores for the FSBB image were lower compared with those evaluated at distal areas. It was probably caused by the pulsatile motion of CSF, because gross motion causes signal reduction by MPG even at a b value of 4 s/mm2. Hence, for better visualization at the origin a lower b value would be appropriate.

In the analysis axial slabs were reformatted into the coronal orientation and every five slices were projected and reconstructed as one slice of 2 mm thickness for minimum intensity in the FSBB images and for maximum intensity in the TOF images. Although thicker

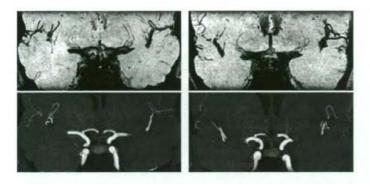


Figure 2. Representative images of LSA branches from two subjects (left and right columns). The upper row shows FSBB images and the lower shows TOF images. Better visualization is noted in images of FSBB than TOF.

slices allowed easier detection, measurement, and evaluation of the LSA, they might yield more errors, because LSA branches looked as if they were fusing each other when viewed on thick slices despite the observation that their anastomosis is very rare (19). On the other hand, when the slice was very thin tracing the continuity of an LSA branch was difficult and it caused some errors in measuring the entire length that was visualized. Hence, a minimum intensity projection of 2 mm slice thickness was adopted for better processing. For viewing purposes, however, thicker reformatting would be useful, as illustrated in Fig. 2 (8 mm thick).

In a series of cases with a small infarct in the territory of the LSAs more than 75% of the patients were either hypertensive or diabetic (20), both of which increase the risk of cerebrovascular disease, including in the areas of deep brain structures. For these patients, screening for abnormal findings of the LSA could be beneficial, as TOF-MRA has been made great contributions to completely noninvasive screening for abnormality of vasculatures of larger size. Cerebral hemorrhage in basal ganglia is also associated with LSA abnormalities, such as dissection, aneurysm, and abnormal dilatation. The microaneurysm of perforating arteries was suggested to be responsible for hypertension-induced cerebral hemorrhage (21). If some morphological changes in the LSA, such as hypovisualization, left-right asymmetry, and an aneurysm are visualized in asymptomatic patients of DM or hypertension, it may allow more rigorous therapeutic interventions to prevent symptomatic events, although further studies are required to clarify a cau-

Table 2 Visualization Scores for LSA Branches

| | FSBB | TOF |
|-------------|------------------|-----|
| Origin | | |
| 3 | 43 | 16 |
| 2 | 66 | 17 |
| 1 | 43 66 34 | 25 |
| 0 | 2 | 8 |
| Total | 145° | 66 |
| Distal area | | |
| 3 | 67 | 7 |
| 3 | 64 | 28 |
| 1 | 14 | 31 |
| Total | 145 ^b | 66 |

 $^{B}P = 0.003, ^{B}P = 0.001,$

sality linkage between FSBB findings and future morbidity. The noninvasive nature of FSBB acquisition would also enable regular follow-up observations. The FSBB acquisition is a noninvasive modality and may play an important role in assessing the LSA.

There are some limitations in this study. First, almost all the subjects were younger than 40 years old and the range of subject age was limited because this study intended to evaluate the feasibility of FSBB acquisition to visualize the LSA. Further studies on patients of lacunae, DM, hypertension, and others are yet to be made. Second is the absence of a reference standard. Conventional angiography may better visualize the LSA; however, angiographic images of healthy volunteers were not obtainable because the procedure is invasive and has some risk of complications. Lastly, FSBB is better at visualizing small and slow-flow arteries. For larger arteries, TOF visualizes better and is suitable for multidirectional MIP observation. Therefore, FSBB should be used complementary to TOF.

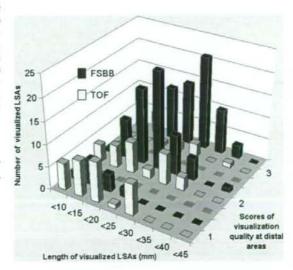


Figure 3. A histogram presentation of numbers, length, and quality scores at distal areas for 145 and 66 LSA branches visualized by FSBB and TOF, respectively. It is illustrated that FSBB visualized longer at higher quality than TOF.

In conclusion, we could better visualize the LSA with FSBB acquisition than with TOF-MRA, both quantitatively and qualitatively. The FSBB scan is considered a promising method, but it remains to be evaluated in clinical cases.

REFERENCES

- Marinkovic S, Gibo H, Milisavljevic M, Cetkovic M. Anatomic and clinical correlations of the lenticulostriate arteries. Clin Anat 2001; 14:190–195.
- Marinkovic SV, Kovacevic MS, Marinkovic JM. Perforating branches of the middle cerebral artery. Microsurgical anatomy of their extracerebral segments. J Neurosurg 1985;63:266–271.
- Feekes JA, Hsu SW, Chaloupka JC, Cassell MD. Tertiary microvascular territories define lacunar infarcts in the basal ganglia. Ann Neurol 2005:58:18–30.
- Feekes JA, Cassell MD. The vascular supply of the functional compartments of the human striatum. Brain 2006;129:2189–2201.
- Wardlaw JM, Dennis MS, Warlow CP, Sandercock PA. Imaging appearance of the symptomatic perforating artery in patients with lacunar infarction: occlusion or other vascular pathology? Ann Neurol 2001;50:208-215.
- Wang X, Lum WW, Fan YH, Graham CA, Rainer TH, Wong KS. Topographic patterns of small subcortical infarcts associated with MCA stenosis: a diffusion-weighted MRI study. J Neuroimaging 2006;16:266–271.
- Haacke EM, Xu Y, Cheng YC, Reichenbach JR. Susceptibility weighted imaging (SWI). Magn Reson Med 2004;52:612–618.
- Reichenbach JR, Barth M, Haacke EM, Klarhofer M, Kaiser WA, Moser E. High-resolution MR venography at 3.0 Tesla. J Comput Assist Tomogr 2000:24:949-957.
- Wang Y, Yu Y, Li D, et al. Artery and vein separation using susceptibility-dependent phase in contrast-enhanced MRA. J Magn Reson Imaging 2000;12:661–670.

- Le Bihan D, Breton E, Lallemand D, Aubin ML, Vignaud J, Laval-Jeantet M. Separation of diffusion and perfusion in intravoxel incoherent motion MR imaging. Radiology 1988;168:497–505.
- Kimura T, Ikedo M, Furudate N, Takemoto S, Flow-sensitive susceptibility-weighted imaging. In: Proc Joint Annual Meeting ISMRM-ESMRMB, Berlin: May 19–25, 2007:3015.
- Tsuchiya K, Tateishi H. Yoshida M, et al. Flow-sensitive susceptibility-weighted imaging of the brain: initial experience in ischemic lesions. In: Proc Joint Annual Meeting ISMRM-ESMRMB. Berlin: May 19-25, 2007:3016.
- Fushimi Y, Miki Y, Kikuta K, et al. Comparison of 3.0- and 1.5-T three-dimensional time-of-flight MR angiography in moyamoya disease: preliminary experience. Radiology 2006;239:232-237.
- Nakano S, Iseda T, Kawano H, Yoneyama T, Ikeda T, Wakisaka S. Correlation of early CT signs in the deep middle cerebral artery territories with angiographically confirmed site of arterial occlusion. AJNR Am J Neuroradiol 2001;22:654-659.
- Bradley WG Jr, Waluch V. Blood flow: magnetic resonance imaging. Radiology 1985;154:443–450.
- Gillams AR, McMahon L, Weinberg G, Carter AP. MRA of the intracranial circulation in asymptomatic patients with sickle cell disease. Pediatr Radiol 1998;28:283–287.
- Sasaki T, Kodama N, Matsumoto M, et al, Blood flow disturbance in perforating arteries attributable to aneurysm surgery. J Neurosurg 2007;107:60-67.
- Park DH, Kang SH, Lee JB, et al. Angiographic features, surgical management and outcomes of proximal middle cerebral artery aneurysms. Clin Neurol Neurosurg 2008;110:544–551.
- Marinkovic S, Milisavljevic M, Marinkovic Z. Anastomoses among the perforating arteries of the brain. Microanatomy and clinical significance. Neurologija 1990;39:107–114.
- Ghika J, Bogousslavsky J, Regli F. Infarcts in the territory of lenticulostriate branches from the middle cerebral artery. Etiological factors and clinical features in 65 cases. Schweiz Arch Neurol Psychiatr 1991;142:5–18.
- Ahn JY, Cho JH, Lee JW. Distal lenticulostriate artery aneurysm in deep intracerebral haemorrhage. J Neurol Neurosurg Psychiatry 2007;78:1401–1403.

4. その他の分子イメージング

4) MRI顕微鏡

松田哲也・楢崎美智子・水田 忍・塩田浩平

MRIの中でも分子イメージング研究において活躍が期待されるような高い空間分解能をもつシステムはMRI顕微鏡(MRマイクロスコープ)と呼ばれ、すでに小動物を対象とした生物学的研究に利用されている。現在の小動物用MRI装置で実現している数十 μ mあるいはそれ以上の空間分解能になると、信号強度の低下をはじめとした様々な問題点が生じ、信号強度の増強や受信感度・受信効率の向上をはかって空間分解能を追求する試みも提案されている。このようなMRI顕微鏡の現状と課題を技術的な側面から説明する。

はじめに

MRIは、分子イメージングを担うであろう様々 な画像診断法の中で、PET に次いで期待されてい る医用画像モダリティであろう。分子イメージン グを目的とする場合、臨床的に用いられている一 般的なMRIではなく、より高い空間分解能を有す るMRI顕微鏡 "(MRマイクロスコープ)と呼ばれ るシステムが活躍すると考えられる。MRI顕微鏡 は、MRI 開発後のかなり早期に提案されており、 1986年にはすでに1個の細胞を撮影した画像が報 告されている』。このような極めて高い空間分解能 をもつMRI顕微鏡も、培養細胞や摘出組織片など を対象に in vitroの画像化を行うものから、小動物 あるいはヒトまでをも対象に in vivoでの画像化を めざすものまで様々である。前者は診断用の分子 ブローブの開発や創薬をはじめとした研究目的に 用いられ、後者は分子プローブを投与した小動物 を対象とする生物学的研究から疾病の診断を対象 とする臨床研究までを視野に入れる。ここでは、

分子イメージングの実現を目標として、すでに実際の生物学的研究に用いられている小動物用 MRI 顕微鏡の現状について解説するとともに、特に空間分解能に焦点をあて、技術的な側面から MRI 顕微鏡の問題点や将来への課題をまとめてみる。

I. MRI顕微鏡

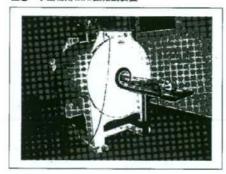
臨床で一般的に用いられている MRI では、その 幅や前後径が $20\sim40$ cm 程度のヒトの頭部や体幹 部を 256×256 , 512×512 , あるいは 1024×1024 程度の画像収集マトリクスで撮影する。 MRI では一般に 1 画素 (ピクセルまたはボクセル) の大きさ (画素サイズ) を空間分解能と考えるが、このような例では 1 画素の大きさが 0.2mm から 1.5mm となり、一般の臨床用 MRI 画像の空間分解能は $100~\mu$ m から 1mm のオーダーである。これに対し、小動物用の MRI 装置では数 cm の大きさを 256×256 から 1024×1024 の画像収集マトリクスで撮影するが、この場合、画素サイズは数十 μ mオーダーとなる。一般にこのような小動物用 MRI 装置で得られる画

key worlds-)

MRI顕微鏡、画素サイズ、空間分解能、傾斜磁場強度、静磁場強度、 信号強度、受信感度、T1級和、T2級和、サーファスコイル 像をMRI顕微鏡画像と呼ぶことが多く、その空間 分解能としては数十μmオーダーと考えてよい。 しかし、1画素の大きさは撮影視野全体の大きさと それを分割する画像収集マトリクス数で決まるため、一般の臨床用MRI画像から小動物用MRI装置 で得られる画像まで、その空間分解能は連続的で あり、臨床用装置でも手指や足などの小さな部分 を100μm以下の空間分解能で撮影することも不可 能ではなく、MRI顕微鏡と呼ばれるものに明確な 定義はない。。

MRIの空間分解能は、このように撮影視野全体 を画像収集マトリクス数で分割した大きさで決ま るが、これはMRI撮影法の原理から考えると、信 号の位置を検出するために与える傾斜磁場の強度 (傾きの大きさ)と信号収集時間 (サンプリング時 間) の長さという問題に帰着し、画素サイズは傾 斜磁場強度および信号収集時間の両者にそれぞれ 反比例する。したがって、傾斜磁場強度を増加さ せ、あるいは信号収集に費やす時間を延長すると、 画素サイズは小さくなり空間分解能が向上する。 信号収集時間については、むやみに延長するとT2 緩和による信号の減衰や撮影時間の延長などの問 題が生じ、実用上の制限がある。そこで、傾斜磁 場強度を増加させ空間分解能を向上させることに なるが、傾斜磁場強度の最大値はMRI装置の性能 を表す指標の1つで、使用する装置によって限界 があり、一般の臨床用 MRI装置の傾斜磁場強度は 数十mT/mであるのに対し、小動物用MRI装置で は数百mT/mで、約1桁の違いがある。小動物用の MRI装置のように小さな空間を対象として傾斜磁 場強度を増加させるのは比較的容易で、すでに市 販の装置でこの程度の傾斜磁場強度が実現されて いるが、人体用MRI装置のように大きな磁場空間 に数百mT/mの傾斜磁場を発生させるのは技術的に 容易ではない。さらに、極めて強い傾斜磁場を用 いた撮影では、撮影中の傾斜磁場のオン/オフある いは切り替えにより磁場が時間・空間的に大きく 変動することになり、人体を対象とする場合には 安全性の問題からも制限される。したがって、人 体用 MRI の空間分解能を現状より数倍から1 桁程 度向上させるだけでも、より高度な技術的発展を

図① 小動物用 MRI 顕微鏡装置



待つ必要があり、また安全面についても考慮しなければならない。

図●に、分子イメージングを目的としたプロジェクト研究で京都大学に最近導入された小動物用MRI顕微鏡装置の外観を示す。本装置は静磁場強度7T、最大で400mT/mの傾斜磁場強度をもつブルカー社製BioSpec70/20である。送受信用コイルは内径72mmの開口部をもち、ラットやマウスを対象とした動物実験が可能である。このように臨床用MRI装置と同様に水平な方向に開口する形ではなく、垂直方向の磁場をもつ小動物用MRI顕微鏡装置もある。

I. MRI顕微鏡の課題

前項では、MRIの撮影原理という観点から空間 分解能の向上には傾斜磁場強度の増強が必要であ ることを説明したが、MRI顕微鏡を実現するため のより本質的で最大の課題は信号強度あるいは信 号/雑音比(S/N比)の低さである。MRIは原子核 スピンの核磁気共鳴(NMR)現象に基づく信号を 利用した画像法であるが、信号が微弱で測定感度 が低いことはよく知られたNMRの問題点である。

静磁場の中では核スピンはボルツマン分布に従って2つのエネルギー状態に分布するが、このとき2つのエネルギー準位における核スピンの数には、静磁場強度、絶対温度、スピン角運動量で決まる一定の比率でわずかな差が生じる。このわずかな差が巨視的には磁化ベクトル(巨視的磁化ベクトル)として振る舞い、観測可能なNMR信号と

間

なる。このようにNMR信号は、静磁場強度などで 置をそれぞれ200MHzおよび500MHzの装置と呼ぶ 決まる比率で核スピン全体が2つのエネルギー準 位に分布することに由来するため、信号強度ある いは巨視的磁化ベクトルの大きさは、観測対象と なる核スピン全体の個数に比例することになる。 ここでは数式による詳しい解説は省略するが、巨 視的磁化ペクトルの大きさは静磁場強度に比例し、 また絶対温度には反比例する。

MRI顕微鏡における空間分解能の向上は, 1画素 の大きさが小さくなることに他ならない。MRI画 像において信号強度あるいはS/N比という場合に は、一般に1画素あたりの信号強度や雑音成分と の比を指すが、空間分解能を向上させると各画素 に含まれる核スピンの個数が減少することになり、 1画素あたりの信号強度が低下することになる。し たがって、MRI 顕微鏡における空間分解能の向上 は、画素サイズに比例する形で信号強度の低下に 直結する。例えば、人体用のMRI画像の空間分解 能として一般的な 1mm 程度の画素サイズが、やや 低分解のMRI顕微鏡レベルである100 μmになっ たとする。三次元画像でボクセルサイズが1×1× lmm から 100 × 100 × 100 μm になると、1 ボクセ ルの体積は1/1000であり、信号強度も1/1000とな る。このように、MRIで空間分解能を向上させる ことは常に信号強度の低下という問題点を惹起す るが、NMR信号を利用するMRIでは信号強度の低 さが弱点であることを考えると、空間分解能を追 求する MRI顕微鏡は、MRI装置の開発研究の中で も挑戦的なテーマといえる。

このような信号強度の低下に対する解決策とし て期待され、また開発が進んでいる代表的なアプ ローチは、静磁場強度の増強と微弱な信号をとら える受信感度の向上である。人体用 MRI 装置の静 磁場強度は1.5Tが標準的で、最近では3Tの臨床用 装置も普及しつつあり、研究開発用には7Tの装置 も登場している。小動物用のMRI装置では4.7Tか 511.7Tの装置が市販され、数十µmオーダーの空 間分解能をもつMRI顕微鏡画像が得られている。 このような静磁場強度は、NMR信号の観測対象と して最も一般的な核種であるプロトンの核磁気共 鳴周波数で表現する場合もあり、4.7Tや11.7Tの装

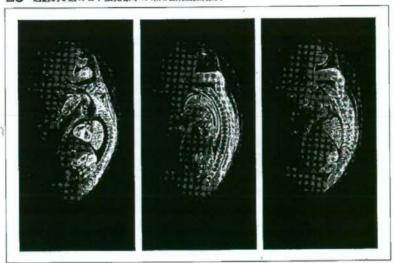
ことがある。静磁場強度が増すと巨視的磁化ベク トルの大きさが増大し、信号強度も増強する。し かし、同時に共鳴周波数も高くなるため、実際に 観測される信号強度については、周波数に依存し た受信系の感度特性の変化も考慮に入れる必要が 生じ、また雑音成分に対する影響も考えると、静 磁場強度と信号強度の関係は単純ではない。この ように様々な影響を考慮する必要があるものの、 一般的には静磁場強度が増加すると信号強度も増 加すると考えてよい。ほかにも、静磁場強度が増 加すると、撮影対象のT1緩和時間の延長や、共鳴 周波数の上昇による電磁波の比吸収率 (specific absorption ratio: SAR) の増大などの変化が生じ、 注意を要する』。

一方, 受信感度の向上については、電磁波であ るNMR信号を収集する受信用コイルおよびそれに 付随するプリアンプなどの電子回路の改良が進め られている。径が小さく局所的に高感度なサーフ ァスコイルを用い、コイルを信号源に近づけるこ とにより受信感度を向上させるという簡単なアプ ローチは、古くから、また広く利用されている。 このようなサーファスコイルの究極的な姿の1つ が、超小型のコイルをカテーテルのや内視鏡など で体内へ入れるアプローチであり、 臨床応用をめ ざした開発も行われている。また最近, 臨床装置 ではコイルと受信系回路を複数化し撮影の高速化 につなげるパラレルイメージングが急速に普及し ているが、これに伴って多数のサーファスコイル を並列に配置するようなフェーズドアレイコイル の開発も進でいる。このようにフェーズドアレイ コイルと多チャネル受信系を有するシステムは, 撮影の高速化を追求する代わりに S/N 比の向上に つなげることもでき、今後はMRI顕微鏡でも普及 していぐと考えられる。このほか、コイルと受信 系プリアンプを低温に冷却するシステムや、受信 回路の中で通信距離が長くなる経路部分をシール ド線から光ケーブルに置き換えるなどの技術的な 改良により、受信系の電気回路やコイルへの電気 的ノイズを抑制する工夫も行われはじめている。

様々な高速撮影法などを応用し、信号収集の時

か

図② 週齢約8週のヒト胎児標本のMRI顕微鏡画像例



間的効率を向上させることも、信号強度の低下に対する間接的な対策となるが。空間分解能を追求し、信号強度の低い撮影となった場合、多数の信号を加算せざるを得ず、結果的に撮影時間が長時間となってしまうことがある。このような場合には、信号強度の増強あるいはS/N比の向上という目的で、多数の信号を加算するために高速撮影法を利用する。

図②に、高速撮影法を利用し、極めて高い空間分解能で撮影したヒト胎児標本(胚子の発生段階を表す Carnegie Stage分類でStage 23、週齢 約8週、頭尾長 約3cm)のMRI 顕微鏡画像例を示す。標本は京都大学医学研究科附属先天異常標本センターに所蔵されているヒト胎児・胚子標本コレクション(Kyoto Collection)の1例で、画像は画素サイズ37.5×37.5×75μmで撮影した三次元のTI 強調画像から、代表的なスライスを抜粋して示している。本画像はFLASH法と呼ばれる高速撮影法を用いて撮影したものであるが、画素サイズが小さく極めてS/N比が低いため、8回の画像加算を行っており、高速撮影法を用いても撮影には16時間もの長時間を費やしている。

図②に示したような静止している標本を対象と

したMRI顕微鏡画像では撮影が長時間に及んでも 大きな問題とはならないが、小動物などの生体を 対象とする場合には、体内の臓器・組織の生理的 な運動が空間分解能を追求する際の大きな障壁と なる"。空間分解能を向上させると、小さくなった 画素サイズに比べて生体組織の運動の大きさが相 対的に増大することになる。例えば、直径1mmの 動脈で血管壁が拍動によって50 µmだけ運動して いるとしよう。このような状況は、ヒトや大型の 動物では末梢の細動脈で、また小動物では大動脈 のような大きな血管で, 同様に起こっていること が期待されるであろう。この50μmの運動は画素 サイズが1mmであればほとんど無視できる大きさ であるが、画素サイズが50 μmのMRI顕微鏡画像 では1画素の大きさにあたる距離を移動している ことになり、撮影が一瞬で完了しないかぎりその 部分は必然的に輪郭が不鮮明となってしまうこと が容易に推察できるであろう。このように, in vivoの画像化の場合には、生体の動きが空間分解 能の向上における極めて重要な課題となる。

このほか、空間分解能を追求すると顕在化する 問題として、水分子の拡散、信号のT2あるいはT2* 緩和時間などがある。これらはNMR信号の性質に

関わる複雑な問題であるため、ここでは説明を省くが、いずれも数 μ m程度まで空間分解能が向上すると考慮する必要が生じる問題であり、MRI顕微鏡を使用する場合には、拡散やT2緩和が空間分解能の限界を規定する要因となることを意識しておくとよい。

まとめ

以上、空間分解能に焦点をあて、技術的な側面からMRI顕微鏡の現状や課題を説明した。MRIは

分子イメージングにおいても活躍が期待される画像診断法であり、小動物用 MRI装置はその先鞭をつけるものと考えられるが、わが国における稼働台数はわずかであり、臨床用 MRI装置の人口あたりの普及率が世界的にも最も高いことを考慮するとり、小動物用 MRI装置の稼働状況は貧弱といわざるを得ない状況である。本稿が、高い空間分解能をもつ MRI顕微鏡の普及や、MRIを用いて分子イメージングをめざす研究者の増加の一助となれば幸いである。

う考文献

- Tyszka JM, Fraser SE, et al : Curr Opin Biotechnol 16, 93-99, 2005.
- Aguayo JB, Blackband SJ, et al: Nature 322, 190-191, 1986.
- Takahashi M, Uematsu H, et al : Eur J Radiol 46, 45-52, 2003.
- Atalar E, Bottomley PA, et al: Magn Reson Med 36, 596-605, 1996.

· 美国语

- *Magnetic Resonance Imaging: Physical Principles and Sequence Design, Haacke EM, Brown RW et al, Wiley-Liss 1999.
- *MRI レクチャー 基礎から学ぶ MRI , 日本磁気共鳴医 学会教育委員会 羅, インナービジョン, 2004.
- * NMR イメージング, 巨瀬勝美, 共立出版, 2004.

 Zhou X, Cofer GP, et al: Magn Reson Med 30, 60-67, 1993.

- Yamada S, Uwabe C, et al : Dev Dyn 235, 468-477, 2006.
- Mai W, Badea CT, et al: Magn Reson Med 53, 858-865, 2005.
- http://www.oecd.org/dataoecd/20/51/37622205.xls(経 済協力開発機構の年次統計)

松田哲也 , , , , , , , , , ,

1981年。京都大学医学部卒業。

1988年,河大学院博士课程修了《医学博士》

何大学医学部附属病院助手

1997年,同助教授-2000年,同大学院情報學研究科教授

THE STATE OF THE PROPERTY OF THE PARTY OF

循環器領域のMRI最像法・画像処理、心臓の収縮モ アリンクに関する研究は従事

An Approximation Model of Myocardial Crossbridge for Weak Coupling Calculation of Left Ventricle Model and Circulation Model

Akira AMANO, Yasuhiro TAKADA, Jianyin LU, Takao SHIMAYOSHI, Tetsuya MATSUDA

Abstract-It is necessary to use complicated myocardial cell model and heart model to evaluate the regional energy production and consumption which leads to the unrealistic computational time. In this research, a left ventricle (LV) simulation model was constructed which includes accurate myocardial cell model. In order to simulate the model in realistic time, we introduced an approximation model of the crossbridge model which can be calculated with weak coupling calculation. The LV model was combined with a circulation model to validate the proposed model by calculating the hemodynamics parameters and ventricular energetics indices. The ESPVR (End Systolic Pressure Volume Relation) showed linear relation, and also the PVA - ATP consumption relation showed linear relation which are widely known as the physiological characteristics of mammalian hearts. From these results, we can say that the model can be used as a model for physiological simulation experiments which are related to the ventricular energetics.

I. INTRODUCTION

Since many heart diseases are considered to come from the lack of the balance between the energy (ATP) production and consumption, it is very important to evaluate energetics of heart. The computer simulation of heart model with an accurate cell model is expected to be a power tool for such research. However, the computational cost of such model becomes very high since the accurate left ventricle (LV) model constructed from the accurate myocardial cell model and the LV tissue model needs to be calculated by the strong coupling calculation due to their physiological characteristics.

In this research, we propose a LV simulation model which can be used to evaluate regional and global energy production and consumption. The model includes an accurate myocardial cell model. In order to simulate the model in realistic time, we introduced an approximation model of the crossbridge mechanics model which can be calculated by weak coupling calculation.

A circulation model was combined with the model to validate the hemodynamic characteristics of the proposed model by calculating the hemodynamics parameters and ventricular energetics indices. The ESPVR (End Systolic Pressure Volume Relation) showed linear relation and also the PVA - ATP consumption relation showed linear relation which are widely known as the physiological characteristics of mammalian hearts which were difficult to reproduce in previous heart simulation researches.

A. Amano, Y. Takada, J. Lu, T. Matsuda is with Graduate School of Informatics, Kyoto Universisty, Kyoto, 606-8501, Japan (phone:+81-75-753-3373; fax:+81-75-753-3375; e-mail:amano@i.kyoto-u.ac.jp)
T. Shimayoshi is with ASTEM RI, Kyoto, 600-8813, Japan

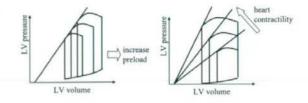


Fig. 1. Pressure volume loop under Fig. 2. Pressure volume loop under different preload.

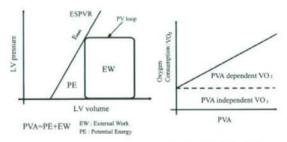


Fig. 4. PVA-VO₂ relation

Fig. 3. PV Area (PVA)

II. BACKGROUNDS

The pressure volume (PV) loop of LV are widely used to evaluate the heart performance which changes according to the afterload and the preload. The end diastolic pressure increases according to the increase of the preload which results in the increase of the stroke volume (Fig.1). The end systolic pressure increases according to the increase of the afterload which results in the decrease of the stroke volume.

Various PV loops can be obtained by providing various preloads and afterloads. It is widely known that the end systolic pressure volume points of LV distribute on a linear line [1]. This relation is called ESPVR (end-systolic pressure-volume relation) and the angle of this linear line is called E_{max} (maximum elastance). E_{max} is known to increase according to the increase in the heart contractility [1] (Fig.2). The physiological range of E_{max} of excised canine LV is reported to be 4.2 to 10.8[mmHg/ml] by Suga et al. [2]. Sunagawa et al. also reported that the canine E_{max} is 5.4 ± 1.00 [mmHg/ml] [3].

The closed loop area of a PV loop is called external work (EW) which corresponds to the external work of LV. Also the triangle area between an ESPVR and a PV loop is called potential energy (PE). The pressure volume area (PVA) is defined as the sum of EW and PE (Fig.3). PVA

TABLE I
LIST OF THE FUNDAMENTAL MODELS.

| Element | Model | Species | Reference | |
|-----------------|---------------|------------|-----------|--|
| cardiac cell | Kyoto model | guinea pig | [5] | |
| left ventricle | Ring Shape | canine | [6] | |
| tissue material | Mooney-Rivlin | canine | [7] | |
| circulation | Nikos model | canine | [8] | |

is widely known to be linearly related to the ventricular oxygen consumption (VO₂) from many animal experiments [1] (Fig.4).

III. COUPLING CALCULATION OF LV MODEL AND CIRCULATION MODEL

A. Fundamental models

One of the most accurate myocardial cell model is Kyoto model [5] which is the only model which can calculate ATP consumption and production. Most of the physiological parameters are known to be related with body weight by a special function which is known as the allometric scaling [4]. Since the baseline RR interval of Kyoto model is 400[msec] which is close to the canine RR interval, it is natural to think that the physiological properties of Kyoto model is close to those of canine ones. Therefore, we used Kyoto model as canine cardiac cell model. The fundamental models of the proposed LV model are described in Table I.

B. Calculation scheme of the model.

The contraction model proposed by Negroni and Lascano (NL model) [9] is incorporated in Kyoto model. By denoting the concentration of the crossbridge states that develop force by $[TCa^*]$ and $[T^*]$, the contraction force F_b is represented by the following equation.

$$F_b = A(L - X)([TCa^*] + [T^*])$$
 (1)

Note that $A = 1800 [\text{mN/mm}^2/\mu\text{m}/\mu\text{M}]$) is a constant which represents crossbridge spring constant. L represents half sarcomere length. The term L-X represents the crossbridge elongation where X shortens according to the following equation.

$$dX/dt = B(L - X - h_c)$$
 (2)

Note that B (=1.2[1/msec]) is a constant which represents crossbridge sliding rate. h_c is a constant.

Parallel elastic component of NL model is represented as follows.

$$F_{p,NL} = K_p(L_0 - L)^5$$
 (3)

In the physiological range, this equation can be approximated by the linear elastic component which can easily be modeled by many finite element solvers. Therefore, we used linear elasticity for the parallel elastic component which can be represented as follows.

$$F_p = K_l(L_0 - L) \tag{4}$$

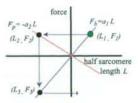


Fig. 5. Resulting sarcomere length and crossbridge force under weak coupling calculation.

Finally, from the following balance equation, we can calculate the sarcomere length i.e. tissue strain.

$$F_b = F_p + F_{ext} \tag{5}$$

Here, the term F_{ext} represents LV tissue stress which is related with LV blood pressure.

There are two types of calculation method in the coupling simulation: one is the strong coupling calculation, and the other is the weak coupling calculation. The strong coupling calculation gives accurate results however, the calculation time becomes large especially in the case of calculating complex simulation model. On the other hand, the calculation time becomes small for weak coupling calculation, however the accuracy of the result becomes low and in some case unstable.

In our model, the calculation step of these two methods can be described as follows.

strong coupling calculation:

$$\begin{array}{l} A(L^{(t_n)}-X^{(t_n)})([TCa^*]^{(t_n)}+[T^*]^{(t_n)})=\\ K_l(L_0-L^{(t_n)})+F_{ext}^{(t_n)} \end{array} \eqno(6)$$

weak coupling calculation:

First, calculate contraction force from sarcomere length at time t_{n-1} .

$$F_b^{(t_n)} = A(L^{(t_{n-1})} - X^{(t_n)})([TCa^*]^{(t_n)} + [T^*]^{(t_n)}) \quad (7)$$

Then, calculate sarcomere length at time t_n .

$$F_b^{(t_n)} = K_l(L_0 - L^{(t_n)}) + F_{ext}^{(t_n)}$$
 (8)

In the coupling calculation of a LV model and a circulation model, the weak coupling calculation is known to become unstable in some case. Therefore, strong coupling calculation is used in most case.

C. Condition of unstable calculation

Here, the condition of the unstability in the weak coupling calculation of NL model and the LV model is analyzed. For the simplicity, we only consider NL model and the LV mechanical model in this analysis.

The contraction force of NL model is described by equation (1) and the tissue passive force is described by equation (4). By denoting $a_1 = A([TCa^*] + [T^*])(a_1 > 0)$ and $a_2 = K_I(a_2 > 0)$, both forces can be denoted as follows.

$$F_b = a_1 L, F_p = -a_2 L$$
 (9)

Here we assume that the half sarcomere length and the contraction force at time t=1 be denoted as L_1, F_1 . In the weak coupling calculation, the half sarcomere length at time t=2 (L_2) is calculated from F_1 and the equation $F_p=-a_2L_2$. Using this length, the contraction force at time t=2 (F_2) is calculated from equation $F_2=a_1L_2$. By iterating these steps, the track of the half sarcomere length and the contraction force becomes as in Fig.5.

$$\begin{split} (L_1,F_1) &= (L_1,a_1L_1) \\ (L_2,F_2) &= (-a_1/a_2L_1,a_1L_1) \\ (L_3,F_3) &= (-a_1/a_2L_1,-a_1^2L_1) \\ &\vdots \\ (L_n,F_n) &= \begin{cases} & \left((-a_1/a_2)^{n-1}L_1,(-a_1/a_2)^{n-1}a_1L_1\right) \\ & (n:odd) \\ & & (n:even) \end{cases} \end{aligned}$$

From this result, we can find that the weak coupling calculation becomes unstable if $\frac{a_1}{a_2} > 1 \Leftrightarrow a_1 > a_2$ which means that if the contraction force becomes larger than the tissue passive force, the calculation becomes unstable.

IV. STABLE WEAK COUPLING CALCULATION BY THE CROSSBRIDGE APPROXIMATION MODEL

A. Approximation model

The weak coupling calculation is effective for reducing the computational time, however, the accuracy of the calculation results become low and in the myocardial cell and LV tissue coupling, the calculation becomes unstable. To overcome this problem, we propose a crossbridge approximation model.

In the force calculation equation (equation (1)), X changes according to equation (2). From these equations, X can be recognized as the first order delay variable of L. Note that by denoting the input signal as e, output signal as y, Laplace transformed variables of e and y as E(s) and Y(s), the first order delay system can be denoted as follows.

$$G(s) = Y(s)/E(s) = K\frac{1}{1+Ts}$$
 (11)

Here, K is called the gain, T is called the time constant. By the inverse Laplace transformation, equation (11) is transformed into following equation.

$$y+T\frac{dy}{dt}=Ke\Leftrightarrow \frac{dy}{dt}=\frac{Ke-y}{T} \tag{12}$$

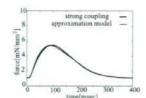
If we consider $e = L - h_c$, y = X, K = 1 and T = 1/B, then equation (2) becomes equivalent to equation (12).

Since this first order delay system is stable in weak calculation, we construct a crossbridge approximation model with this formulation. Here we replace L-X in equation (1) by the constant h_c , and the number of crossbridge is calculated by the following first order delay system.

$$F_b = A \cdot h_c \cdot y \tag{13}$$

Here, y satisfies the following equation.

$$\frac{dy}{dt} = \frac{[TCa^*] + [T^*] - y}{T} \tag{14}$$



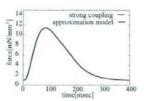


Fig. 6. Isotonic (noload) contraction.

Fig. 7. Isometric contraction.

In the case of the isometric (fixed cell length) condition, the sarcomere length is fixed (L = const). In this case, the developed force is proportional to the number of crossbridge that means there is no delay in contraction force compared to the number of crossbridge.

To reproduce above characteristics, the time constant T is defined to be proportional to the sarcomere length change as follows.

$$T = \alpha |dL/dt| + \beta \tag{15}$$

Note that β was set to a small number compared to the maximum value of $\alpha |dL/dt|$.

B. Experimental results of the approximation model

Resulting developed force of the isotonic (free contraction) and the isometric condition with the strong coupling and the weak coupling with the proposed approximation model are presented in Fig.6 and Fig.7, respectively. The difference in the resulting total ATP consumption of both models were less than 1 %. From these results, we can say that the accuracy of the weak coupling calculation result for the approximation model is very high.

V. EXPERIMENTAL RESULTS

Pressure volume loop and the ATP consumption were evaluated for the proposed model by providing different preload and afterload values.

We used a ring shaped finite element model for the LV model which has 80 elements in the circumferential direction and 5 layers in the transmural direction. The myocardial cells are aligned with the circumferential direction. The LV volume was assumed to be proportional to the inner area of the ring where the end-diastolic volume was set to be 54[ml] according to the physiological value [6]. We used the Mooney-Rivlin material for the tissue where the corresponding Young's modulus was set to be 50[kPa]. The distribution of the cellular excitation time was determined by calculating the excitation propagation model with the same LV model.

The aortic compliance (C) was set to 0.25 [ml/mmHg], and the characteristic impedance (R) was set to 2000, 3000, 4000 $[mmHg\cdot msec/ml]$ according to the published physiological values [8]. The preload (E_v) was set to 4.0, 7.0, 10.0 [mmHg] according to the published physiological values [10]. 10 heart cycles were calculated with the model and the result of the last cycle was evaluated. The calculation time step

TABLE II RESULTING HEMODYNAMIC PARAMETERS.

| Variable | Target | Simulation results |
|-------------|----------|--------------------|
| HR(bpm) | 115-150 | 150 |
| LVEDV(ml) | 42-65 | 53 |
| LVEDP(mmHg) | 3.6-16.1 | 4-10 |
| LVESV(ml) | 21-40 | 43.7-48.4 |
| LVESP(mmHg) | 69-110 | 43.9-65.1 |

HR:Heart rate, LVEDV:left ventricular end-diastolic volume, LVEDP:left ventricular end-diastolic pressure, LVESV:left ventricular end-systolic volume, LVESP:left ventricular end-systolic pressure

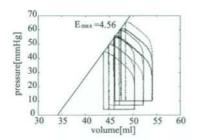


Fig. 8. Resulting pressure volume loop under 9 preload and afterload.

was 0.1[msec], and the total calculation time with IBM p690 (96CPU, PowerPC 1.5GHz) was about 60 min.

Resulting hemodynamic parameters are presented in Table II with the published experimental values [6][2][10]. Corresponding pressure volume loops are presented in Figure 8. From this result, we can recognize that all the end-systolic pressure volume point coincide in single line where R^2 was 0.989. Corresponding E_{max} was 4.56[mmHg/ml] for these results.

In Kyoto Model, ATP consumption is calculated at the crossbridge and the ion transporters. Here we define ATP CB as the ATP consumption at the crossbridge, and ATP other as the ATP consumption at the ion transporters. Resulting ATP consumption and EW, PE and PVA for different afterloads and preloads are presented in Table III. The relation between PVA and the total ATP consumption is presented in Fig.9. Also the relation between PVA and ATPCB, ATPother are presented in Fig.10. From these results we can recognize that only the crossbridge ATP consumption is linearly related to PVA. Note that there is no clear relation between the total ATP consumption and EW or PE.

VI. CONCLUSIONS

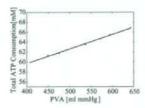
We proposed an approximation model of the crossbridge model which can be stably calculated by the weak coupling calculation. From the experimental results, the model showed very good agreement with the animal experimental results.

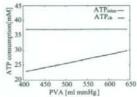
The results show that the model can be used for evaluating the energetics of heart. The results imply that the mechanism of the linear relation between PVA and ATP consumption is not simple since the relation between the PVA and EW or PE

TABLE III ATP CONSUMPTION AND AREA OF PRESSURE VOLUME LOOP.

| pre- load | after- load | ATP_{CB} | ATPother | ATP _{total} | EW | PE | PVA |
|--------------|----------------|------------|----------|----------------------|-----|-----|-----|
| 4.0 | 2000 | 22.9 | 37.0 | 59.9 | 206 | 186 | 407 |
| 4.0 | 3000 | 24.3 | 37.0 | 61.3 | 219 | 213 | 449 |
| 4.0 | 4000 | 25.5 | 37.0 | 62.5 | 250 | 255 | 497 |
| 7.0 | 2000 | 24.7 | 37.0 | 61.7 | 221 | 231 | 476 |
| 7.0 | 3000 | 26.5 | 37.0 | 63.5 | 263 | 292 | 537 |
| 7.0 | 4000 | 27,7 | 37.0 | 64.7 | 273 | 313 | 572 |
| 10.0 | 2000 | 26.5 | 37.0 | 63.5 | 262 | 275 | 535 |
| 10.0 | 3000 | 28.4 | 37.0 | 65.4 | 281 | 323 | 595 |
| 10.0 | 4000 | 29.8 | 37.0 | 66.8 | 282 | 370 | 643 |

Units: preload, [mmHg]; afterload, [mmHg-msec/ml]; ATP, [mM]; EW, PE, PVA, [ml-mmHg].





PVA and total ATP consumption.

Fig. 10. Resulting relation between Resulting relation between pVA and ATP consumptions in crossbridge and other components.

are not linear. The analysis of this relation is the important future work.

REFERENCES

- [1] Suga, Takagi, Gotoh, Sunagawa: Heart Mechanics and its Energetics, Corona, pp.11, 2000. (in Japanese)
- [2] Hiroyuki Suga, Ryuichi Hisano, Shunji Hirata, Takakazu Hayashi, Osamu Yamada, Ishio Ninomiya: Heart rate-independent energetics and systolic pressure-volume area in dog heart, Am J Physiol Heart
- Circ Physiol 19vol.244, pp.H2111 \$19831 \$
 [3] Kenji Sunagawa, W. Lowell Maughan, Daniel Burkhoff, Liichi Sagawa: Left ventricular interaction with arterial load studied in isolated canine ventricle, Am J Physiol Heart Circ Physiol: Svol.245, pp.H773 ! \$1983 | %
- [4] S. L. Lindstedt, P. J. Schaeffer: Use of allometry in predicting anatomical and physiological parameters of mammals, Laboratory Animals, vol.36,pp.1-19,2002 ! \$
- [5] Satoshi Matsuoka, Nobuaki Sarai, Hikari Jo, Akinori Noma: Simulation of ATP metabolism in cardiac excitation-contraction coupling Progress in Biophysics & Molecular Biology, vol.85, pp.279-299, 2004
- [6] S. Solomon, S. Nikolic, S. Glantz, E. Yellin: Left ventricular diastolic function of remodeled myocardium in dogs with pacing-induced heart failure, Am J Physiol Heart Circ Physiol, vol.274, pp.H945-H954,
- Tokuda, Sekioka, Ueno, Hayashi, Havliecek: Numerical Simulator for Evaluation of Mechanical Function of Left Ventricle, Japan Society of Mechanical Engineering, Vol. 37, No. 1, pp.98-104, 1992. (in Japanese)
- [8] N. Stergiopulos, B E. Westerrhof, N. Westerrhof: Total arterial inertance as the fourth element of the windkessel model, Am J Physiol Heart Circ Physiol, vol.276, pp.H81, 1999.
- [9] Jorge A. Negroni, Elena C. Lascano: A Cardiac Muscle Model Relating Sarcomere Dynamics to Calcium Kinetics: \$ J Mol Cell Cardiol, vol.28, pp.915-929, 1996.
- [10] L. Carr McClain, Leon D. Wright, Raj K. Bose, John A. Spratt, George W. Maier: Afterload Sensitivity of Nonlinear End-Systolic Pressure-Volume Relation vs Preload Recruitable Stroke Work in Conscious Dogs, J Surgical Research, vol.75, pp.6-17, 1998.

記述言語を用いた細胞生理学実験シミュレーション手法

嶋吉 隆夫*,**·天 野 晃*·松田 哲也*

A Simulation Method of Cell Physiological Experiments with a Novel Description Language for Experimental Protocols

Takao Shimayoshi,*.** Akira Amano,* Tetsuya Matsuda*

Abstract For computer simulations of physiological experiments by physiological models, a machine-readable description of experimental protocols is useful. Although description formats for cell physiological models are already available, there is no specialized representation format for experimental protocols. Here, we propose an XML-based language, PEPML (Physiological Experimental Protocol Markup Language), and a simulation method of experimental protocols in PEPML. In the PEPML, conditions and procedures of an experimental protocol are procedurally described as a list of events, each of which consists of a condition for execution and an action to be executed. By specifying the references of variables in a protocol using an ontology, the protocol can be applied to various models without editing tasks. The proposed simulation method allows unambiguous numerical calculation of a procedural experimental protocol, which is applied to a declaratively represented model by interpretation of the protocol as a set of boundary conditions for the model variables. PEPML and the proposed method allow applying both multiple protocols to a single model and a single protocol to multiple models. This feature facilitates the efficient simulation for verification, comparison and utilization of physiological models.

Keywords: physiology simulaiton, experimental protocol, description language, cell physiological model.

1. 序 論

細胞の活動機序を解明することは生命科学の発展のみならず医療および創業への応用にとっても重要であり、それを目的として、細胞の生理学的機能のモデリングが行われている。これまでにも細胞の生理学的機能について数多くのモデルが公開されているが、精密化、高機能化を目指したモデルの開発が現在も引き続き行われている。それらのモデルの開発および利用にとって、計算機シミュレーションは必要不可欠な技術である。細胞生理学モデルのシミュレーション実行において、モデルを電子的形式的に記述することは重要であり、その目的のために SBML(Systems Biology Markup Language)[1] や CellML[2] といった記述形式が開発されている、CellML はオークランド大学により開発されている XML(Extensible Markup Language)ベースの記述形式であり、一連の数式として表現されたモ

デルを記述することができる。また、多くのモデルについて CellML で記述したファイルが CellML ウェブサイト (www.cellml.org) で公開されている。

現実の細胞や組織を用いた生理学実験は実験プロトコル に従って行われることから、細胞生理学モデルを用いたシ ミュレーション実験では実験プロトコルに応じたシミュ レーションが実行される. モデル検証やモデル応用の場面 では、単一のモデルに対して複数の異なる実験プロトコル を適用する必要がある一方、モデル間の比較を行う場合に は、異なるモデルに対して同一の実験プロトコルを適用す る必要がある、単一モデルへの複数プロトコルおよび、複 数モデルへの単一プロトコルの効率的な適用には、モデル だけでなく実験プロトコルについても電子的形式的に記述 することが効果的である. しかしながら、生理学実験のブ ロトコルを記述することに特化した汎用的記述形式は未だ 発表されていない、生理学モデルの記述形式である CellMLを用いて数式として表現することで実験プロトコ ルを記述可能ではあるが、生理学研究者にとって実験プロ トコルは手続きとして見なされるため、記述性、可読性の 点で、数式による宣言的記述は実験プロトコルに適してい るとはいえない.

そこで本稿では、生理学実験プロトコル記述言語

生体医工学シンポジウム 2007 発表 (2007 年 9 月、札幌) 2007 年 7 月 31 日受付、2007 年 10 月 15 日改訂

Received July 31, 2007; revised October 15, 2007.

* 京都大学大学院情報学研究科

Graduate School of Informatics, Kyoto University

** 財団法人京都高度技術研究所

ASTEM Research Institute of Kyoto

PEPML (Physiological Experimental Protocol Markup Language) を提案し、さらに、PEPMLを用いた細胞生理学実験シミュレーション手法を提案する、PEPMLでは、オントロジーを利用することで特定モデルに依存しないプロトコル記述を可能とする。ここでオントロジーとは、ある分野における概念(語彙)関係の集合を形式的に表現したものである。PEPMLと提案シミュレーション手法を用いることで、CellML等を用いて記述された細胞生理学モデルに対して実験プロトコルを適用した計算機シミュレーションが可能である。

2. 提 案 手 法

2·1 生理学実験プロトコル記述言語 PEPML

生理学実験プロトコルは、細胞外液イオン組成や温度などの実験環境の条件、定頻度電気刺激や薬剤によるイオンチャネルの阻害などの実験手続きからなる。PEPMLは、生理学モデルから分離して実験プロトコルを記述することを目的とした XML ベースの記述言語である。PEPMLではモデル変数への操作として表現可能な実験プロトコルが記述可能である。例えば、薬剤投与条件はイオンチャネルの阻害率といった定量的薬剤効果として表現できる。細胞電気生理学および生体力学分野における多くの実験プロトコルが PEPMLにより記述可能である。一方、モデル構成式を変更、交換するような場合は記述できない。

PEPML 文書の基本構造を以下に説明する。なお、基本 構造を UML (Unified Modeling Language) クラス図とし て図1に示す。一つの PEPML ファイルには一つの実験プ ロトコルが最上位 XML 要素である protocol を用いて記述される。実験プロトコルの実験条件および手続きはイベントのリストとして表現される。イベントは実行のための条件および実行される動作を持つ。各イベントはprotocol 要素配下の event 要素として記述され、イベントの条件および動作は condition 要素および action 要素を用いて記述される。イベントの条件は比較演算子およびブール演算子を用いた単一条件文として定義される。イベントの動作はモデル変数への代入文の系列として定義され、代入文は対象変数とオペランド式を子要素に持つ代入命令を用いて記述される。条件文および代入文中には、モデル変数の参照(variable 要素)、実数値(literal 要素)および、それらを用いた算術演算および数学関数が使用できる。PEPMLで定義する演算子の一覧を表1に示す。

variable 要素が参照するモデル変数は ref 属性を用いて 指定されるが、ref 属性は二種類の方法で記述可能である。 第一の方法は、特定のモデルにおける変数を直接指定する 方法であり、以下に示すように、ある CellML ファイル中 の変数は、CellML コンポーネント名および変数名をドット記号で連結した形式で指定される。

<variable ref = "compA.var1"/>

第二の方法は、オントロジーを用いることで特定のモデルに依存せずに変数を指定する方法であり、オントロジー に定義される識別子を用いて、以下の形式で記述される.

<variable ref = "cmo:1234"/>

モデルへの適用の際には、参照されるオントロジー識別 子に対応づけられたモデル変数が選択される(図2). ここ

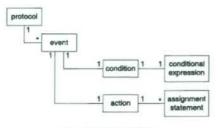


図1 PEPML基本構造 Fig. 1 Main structure of PEPML

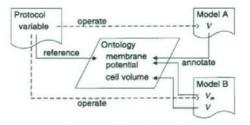


図2 オントロジーを用いたモデル変数の参照 Fig. 2 Variable reference with an ontology.

表 1 PEPML 演算子一覧 Table 1 Operator elements of PEPML.

Relational operators

eq, gt, lt, ge, le

Boolean operators

and, or, not

Arithmetic operators

add, sub, mul, div, mod

Assignment operators

set_value, add_value, sub_value, mul_value, div_value

で利用できるオントロジーとして、生理学モデルの構成要素に関するオントロジーとして著者らが提案している Cell Model Ontology がある[3]、また、CellMLファイルに対してこの方法を用いるには、あらかじめ CellMLファイルとオントロジーとの対応付けを行う必要があるが、CellMLファイルと Cell Model Ontology との対応関係を推定する手法についてもすでに報告している[3]、PEPMLファイル中でオントロジーを用いてモデル変数を参照することにより、異なるモデルに対して同じプロトコルファイルを適用することが可能である。

2·2 PEPMLの形式的意味論

本節では、シミュレーション計算を行う際に PEPML に 記述された実験プロトコルをどのように解釈すべきかを定 義した形式的意味論について述べる。まず、細胞生理学モ デルは一般的に, 時刻に対する常微分方程式あるいは微分 代数方程式として定式化される. シミュレーションにおい ては、モデルは対象となる方程式系を定義し、実験プロト コルは方程式系に対する境界条件として使用される. PEPML ファイルのモデルへの適用においても、記述され たプロトコルは対象モデルに対する境界条件として適用さ れ、シミュレーション実行中のあらゆる時刻において、条 件が真となるイベントの動作結果が、モデル変数に対して 満たされなければならない制約条件であると解釈する。任 意の時刻に複数のイベント条件が同時に成立した場合は, 成立した全ての動作が有効である、記述された境界条件が モデルと整合しない、つまりモデルの計算において境界条 件が不足または過多である実験プロトコルについては適用 を考えないものとし、そのような場合の形式的意味論は規 定しない、代入命令 set_value の対象変数は、そのイベン トの条件が満たされる場合のみ変数に境界条件が与えられ るものとする。これは、一つのプロトコルを用いたシミュ レーション中に、境界条件が与えられる変数が変わりうる ことを意味する。また、set_value 以外の命令、つまり add_ value, sub_value, mul_value, div_value の対象変数は, プロ トコルを用いたシミュレーションを通じて境界条件が与え られるものし,条件を満たすイベントが存在しない場合は, 直前の境界条件が引き続き与えられるものとする。なお、 set value 以外の代入命令を含む動作について、幅を持っ た区間の時刻に対して条件が満足される場合。その結果は 不定である.

プロトコルを、満たされるべき命題として表現した厳密な定義を以下に記す。プロトコル Pを、各イベントに対応する N 個の要素を持つ列 $\{E_i\}_{i=1...N}$ とする。 E_i は命題 $Cond_i(v)$ および関数列 A_i : $\{Act_{i,j}(v)\}_{j=1...N}$ の組であり、それぞれイベントの条件および、動作に含まれる M 個の代入命令に対応する、なお、v はプロトコルから参照される変数のベクトルである。

$$P : [E_i]_{i=1,...N}$$

$$E_i : (Cond_i(v), A_i)$$

$$A_i : \{Act_{i,j}(v)\}_{j=1,...M_i} \quad Act_{i,j} : \Re^N \to \Re^N$$
(1)

 $v:[v_1...v_i...v_\kappa]$

ここで、各代入命令における対象変数がvの第 $s_{i,j}$ 要素 $v_{i,j}$, オペランド式が $u_{i,j}(v)$ であるとすると、関数 $Act_{i,j}$ は ベクトルを返す関数として、

$$Act_{i,j}(v) = \left[act_{i,j,i}(v) \dots act_{i,j,k}(v) \dots act_{i,j,k}(v) \right]$$

$$act_{i,j,k}(v) = \begin{cases} act_{\bullet}(v_k, u_{i,j}(v)) & (k = s_{i,j}) \\ v_k & (k \neq s_{i,j}) \end{cases} k = 1, \dots, K$$
(2)

と定義される。ここで act・は、各 i,j について代入命令 set_value, add_value, sub_value, mul_value, div_value に対 応する関数 act_{set}, act_{sid}, act_{sub}, act_{mut}, act_{div} のいずれかであ り。

$$\operatorname{act}_{sel}(v, u) = u$$

 $\operatorname{act}_{sel}(v, u) = v + u$
 $\operatorname{act}_{tub}(v, u) = v - u$
 $\operatorname{act}_{tul}(v, u) = v \cdot u$
 $\operatorname{act}_{tiv}(v, u) = v / u$
と定義される.

このときプロトコルアは、時刻tにおける変数ベクトル $v^{(i)}$ に対して

$$v^{(t)} = Act_{X} \circ Act_{X-1} \circ ... \circ Act_{1}(v^{(t-0)})$$

$$\{Act_{x}\}_{x=1,...X} = \{Act_{i,j}\}_{i \in X, j=1,...M_{i}},$$

$$\mathcal{X} = \{i \in [1,...,N] \mid Cond_{i}(v^{(t-0)})\}$$

$$(v^{(t-0)}) = \lim_{t \to \infty} (v^{(t-t)})$$
(4)

なる制約条件が与えられているものと解釈する。 $v^{(t-0)}$ は時刻 t 直前の v であり、 \mathcal{X} は命題 $Cond_i(v^{(t-0)})$ が成立する i の集合である。また、 \mathcal{X} に含まれる全てのi に対する関数 列 $\{Act_{i,j}\}_{i=1,\dots,N}$ について派字を振り代えた関数列が $\{Act_{i,j}\}_{i=1,\dots,N}$ である。

ここで、数例のプロトコルを挙げて、プロトコルの解釈 について具体的に説明する。なお簡単のため、あるイベントの条件と動作の組を condition \rightarrow action と表記する。まず、次の3イベントからなるプロトコルを考える。ここでp,q,xはモデル変数、 $p_{\alpha},q_{\alpha},x_{0},x_{1}$ は定数とする。

 E_1 : always \rightarrow set_value (x, x_0)

 $E_z: (p > p_c) \rightarrow set_value (x, x_i)$

 $E_1: (q < q_r) \rightarrow set_value (x, x_2)$

このプロトコルで境界条件が与えられる変数はxだけで あるので、以下ではvのうちxについてだけ考える。条件 ($p^{(n)}>p$),($q^{(n)}< q$) がともに成立する時刻tにおいては、

 $x^{(t)} = \operatorname{act}_{\lambda,l,x}(\operatorname{act}_{\lambda,l,x}(\operatorname{act}_{\lambda,l,x}(x^{(t-0)})))$

であるが、 $act_{312}(v)=x_2$ であるため、

 $x^{(t)} = x_2$

である。それ以外の場合についても同様に考えると、上記 プロトコルが表す境界条件は

$$x = \begin{cases} x_2 & (q < q_c) \\ x_1 & (p > p_c, q \ge q_c) \\ x_0 & (p \le p_c, q \ge q_c) \end{cases}$$
(5)

となる。

次に、以下のプロトコルを考える。ここでtは時刻であり、p, x, yはモデル変数、 p_0, x_0 は定数とする。

$$E_1: \{(t=0) \rightarrow \text{set_value}(x, x_0)\}$$

 $E_2: \{(p=p_t) \rightarrow \text{add_value}(x, y)\}$

条件p=p,を初めて満たす時刻 t_1 における境界条件は

$$x^{(t_1)} = x^{(t_1-0)} + y^{(t_1-0)}$$

である. ここで、時刻 t=0 における境界条件は $x=x_0$ であり、条件 p=p. が成立するまでは同じ境界条件が与えられることから、 $x^{(t)-0)}$ は x_0 である。また、y には境界条件が与えられないので $y^{(t)-0)}=y^{(t)}$ である。すなわち、上記プロトコルが表す境界条件は、

$$x = \begin{cases} x_0 & (t < t_1) \\ x_0 + y^{(t_1)} & (t \ge t_1, p^{(t_1)} = p_c) \\ x_0 + y^{(t_1)} + y^{(t_2)} & (t \ge t_2, p^{(t_2)} = p_c, t_2 > t_1) \end{cases}$$
(6)

となる.

実際のプロトコルの記述例とその解釈を以下に示す.図3 に細胞外液の実験条件をプロトコルとして記述した例を示 す、このプロトコルは、外液イオン濃度を表す3変数の値 を実験を通じて維持するものである。このプロトコルは以 下の数式により定義される境界条件として解釈される。

$$[Na^*]_{"} = 140[mM]$$

 $[K^*]_{"} = 5.4[mM]$
 $[Ca^{2^*}]_{"} = 2.0[mM]$

次に、細胞に対する1Hz電気刺激の手続きを記述した例を図4に示す。このプロトコルは周期的に刺激電流値を刺激電流振幅に設定するものであり、以下の境界条件として解釈される。ここで、Isum が刺激電流値、Isumamp が刺激電

cprotocol> <event id="tyrode"> <condition> <always /: </conditions <action> <set_value> <variable ref="cmo:ID.[Na]," /> literal value="140" units="mM" /> e/set values <set_value> <variable ref="cmo:ID.[K]o" /> cliteral value="5.4" units="mM" /> </set.value> <set_value> <variable ref="cmo:ID.[Ca]." /> teral value="2.0" units="mM" /> </set.value> </action> </event> «/protocol»

図3 細胞外液条件イベント例

Fig. 3 An experimental condition of external solution.

流振幅である.

$$I_{\text{stm}} = \begin{cases} I_{\text{stmanp}} & (50.0 \le (t \mod 1000.0 \text{ [ms]}) < 52.0) \\ 0 & (\text{otherwise}) \end{cases}$$

2.3 生理学実験プロトコルシミュレーション手法

本節では、前節で述べた形式的意味論がシミュレーション可能であることを示すため、PEPMLにより記述された実験プロトコルを、形式的意味論に従って細胞生理学モデルに適用し数値シミュレーションを行う一手法について述べる。なお、ここでは対象とする細胞生理学モデルは、境界条件により拘束される変数に応じて適切に計算可能な状態にあるものとする。

あるモデルの常数分代数方程式について数値計算する場合、各時刻ステップにおいて以下の手続きを行う(図 5). なお、ここでは簡単のため、常微分方程式の解法としてオイラー法を前提に議論を進めるが、ルンゲ・クッタ法、多段法、また、それらの適応的時刻刻みを用いた手法についても、各反復で同様の手続きを行うことで計算可能である。1: 前ステップ時刻 いにおける微係数を用いて、オイラー法により現在時刻 いにおける微分変数の値を計算する。この値を用いて対象モデルを計算し、時刻 いにおける全モデル変数(微係数を含む)を求め、計算された変数値を v (いつのおよび v (い) に代入する。2: PEPML ファイル中の各イベントについて記述順に次の処理を行う。2a: イベン

```
otocol>
  <event id="default">
    <condition>
      <always />
    </condition>
    <action>
        <variable ref="cmo:ID.stim.current" />
        literal value="0.0" />
      </set_value>
    </action>
  </events
  <event id="periodic stimuli">
    <condition>
      <and>
          <mod>
            <time />time /><literal value="400.0" units="ms" />
           teral value="50.0" units="ms" />
        </ge>
        elta
          <mod>
            <time />time />teral value="400.0" units="ms" />
          </mod>
          literal value="52.0" units="ma" />
        </lt>
      </and>
    </conditions
    <action>
      «set_value»
        <variable ref="cmo:ID.stim.current" />
        <variable ref="cmo:ID.stim_amplitude" />
      e/set value>
    </action>
  </event>
</protocol>
```

図4 定頻度電気刺激イベント例

Fig. 4 An experimental procedure for periodic stimuli.

ト条件の成立判定を行う。条件中の不等式については、 $v^{(i)-0}$ を用いて評価する。条件中の等式については、前タイムステップ時刻もかられまでの間に等式が成立していたかを判定する。この判定は、 $v^{(i)}$ および $v^{(i)-0}$ を用いて評価した等式両辺の大小関係の反転により行う。2b: イベント動作を実行する。各代入命令では $v^{(i)}$ に対して評価、代入する。

3. 実験

3・1 既発表論文の再現実験

発表された論文に記載されている細胞生理学モデルを用いたシミュレーション実験について、実験プロトコルをPEPML で記述し提案シミュレーション手法を用いて再現する実験を行った、対象とした論文は、ten Tusscher らによるヒト心室筋細胞の、主に膜興奮現象を対象としたモデル(以下 ten Tusscher モデル)に関する論文[4]である。なお、シミュレーションにおいて、モデルとして CellML ファイルから変換した計算コードを用いた。CellML ファイルは、公開されている CellML ファイルに対して、変数値の論文記載値への変更、ファイルに埋め込まれた刺激プロトコルの削除を行った上で使用した、以降の実験でも公開 CellML ファイルに対して同様の処理を行っている.

シミュレーション結果を図6に示す、図6Aは、実験条件として外液のイオン濃度をそれぞれ5.4 mM[K*]。2 mM [Ca²*]。140 mM[Na*]。に固定し、実験手続きとして1 Hz の外部電気刺激を与えた場合の、活動電位 (V_m) および細胞内カルシウム濃度変化 ([Ca²*]。) を示したものである。図6Bは、実験手続きとして刺激頻度を0.25 Hz から0.5 Hz, それ以降0.5 Hz 刻みで3 Hz まで10 分間ずつ順に増加させた場合に、細胞内カルシウム濃度[Ca²*]。および細胞内ナトリウム濃度 [Na*]。の刺激頻度依存性を示したものである。前者のプロトコルとして2・2 節図3 および図4 において示

var ν: arrray of all model variables including derivatives;
 var ν_d: array of differential variables;
 var ν_d: array of derivatives of differential variables;

```
while (simulation) {  t_1 := t_0 + dt; \\ v_d^{(t_1)} := v_d^{(t_0)} + v_d^{(t_0)} ? dt; \\ v_d^{(t_1-0)} := \text{calculate.model}(v_d^{(t_1)}); \\ v^{(t_1)} := v^{(t_1-0)}; \\ \text{for each } (e: \text{ event)} \{ \\ \text{ if } (\text{condition}(e, v^{(t_1-0)})) \{ \\ v^{(t_1)} := \text{action}(e, v^{(t_1)}); \\ \} \\ \}
```

図5 実験プロトコルシミュレーションアルゴリズム

Fig. 5 Simulation algorithm of an experimental protocol.

したプロトコルを合成した PEPML ファイルを用い、後者は図4のプロトコルにおける第2イベントに対して、10分間ごとに成立するよう条件を追加し、それぞれ刺激周期を異なる値に設定した7イベントを記述した PEPML ファイルを用いた。それぞれ異なる二つのプロトコルに対応した PEPML ファイルを同一 CellML ファイルに適用することで、論文 [4] に配されたシミュレーション結果と同等の結果が再現された。

3・2 モデルの比較実験

異なる二つの細胞生理学モデルに対して、オントロジーを用いて記述した同一の実験プロトコルを適用することで、モデルの挙動を比較する実験を行った。比較に用いたモデルは、いずれもモルモット心室筋細胞の膜興奮モデルである LRd モデル[5]およびNoble モデル[6]である。いずれのモデルについても、公開された CellML ファイルに対して論文[3]に報告されている方法を用いて Cell Model Ontology との対応関係を追記したのち、コードに変換してシミュレーションに用いている。このコード変換時に、PEPML ファイルに記載のオントロジー識別子に対して対応づけられ CellML ファイル中の変数を検索することによ

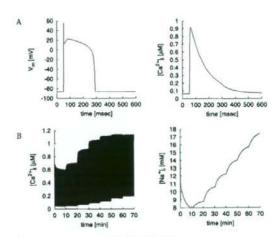


図 6 ten Tusscher モデル再現実験結果

A: 外液条件 5.4 mM[K*]。. 2 mM[Ca²*]。, 140 mM[Na*]。 1 Hz 外部電気刺激による活動電位 (V_w) および細胞内カルシウム濃度変化([Ca²*])。B: 10 分間ごとに 0.25 Hz から 0.5 Hz、それ以降 0.5 Hz 刻みで 3 Hz まで順次増加させ 刺激頻度における細胞内カルシウム濃度 ([Ca²*])。および細胞内ナトリウム濃度 ([Na*])。の刺激頻度依存性。

Fig. 6 Reproduced simulation results with ten Tusscher model.

A: an action potential and a calcium transient under 5.4 mM[K*]a, 2 mM[Ca²*]a, 140 mM[Na*]a, and 1 Hz pacing. B: the changes in the intracellular calcium and sodium levels when the pacing frequency is varied from 0.25 to 0.5 Hz and then in 0.5 Hz steps from 0.5 to 3 Hz for 10 minutes in each step.

り、参照対象の変数を選択している。また、いずれのモデルについても、論文記載の実験が再現できることを確認している。

図7は、細胞外カリウム濃度[K*]。を生理的濃度5.4 mM および高濃度8.1 mM として固定した場合の、1 Hz 刺激下における活動電位のシミュレーション結果を比較して示している。ここでは、2・2 節図3 および図4 において示したプロトコルを合成した上で、[K*]。の設定値を5.4 mM および8.1 mM とした2つのPEPMLファイルを用いた. 細胞外カリウム濃度の5.4 mM から8.1 mM への増加に伴い、LRdモデルでは約11%、Nobleモデルでは約30%のAPD®の短縮が見られた。なお、Wanらによる実細胞の生理学実験結果として、APD®の短縮率は心室筋内の部位によって異なり、心内胰側細胞で約28%、心外腰側細胞で約13%であると報告されている[7]。同一PEPMLファイルを異なるモデルに適用することにより、モデル間のシミュレーション結果、さらにはシミュレーション結果と実生理学実験結果とが比較できた。

3・3 モデルの解析実験

細胞生理学モデルの解析のため、実験プロトコルを PEPMLで記述しシミュレーション実験を行った、対象と したモデルは、Negroni らによる哺乳類心筋の収縮モデル [8](以下 Negroni モデル)である。シミュレーションには、 著者らが作成した CellML ファイルから変換した計算コードを用いた、なお、モデルについては論文記載の実験が再 現できることを確認している。

シミュレーション結果を図8に示す。また。ここで用いた PEPML ファイルの主要部分を図9,10に示す。図8Aは、細胞半筋節長 L を 0.97 μ m に拘束した等尺性条件下において、細胞発生張力Fが 25 mN/mm² となった時点で、半筋節長を瞬間的に 0.006 μ m 短縮させた場合の発生張力Fおよび細胞内カルシウム濃度 $[Ca^2]$ を示したものである。半

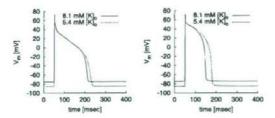


図7 高カリウム外液下活動電位の比較実験結果 細胞外カリウム濃度 [K*]。5.4 mM, 8.1 mM, 1 Hz 刺激下 における LRd モデルおよび Noble モデルの活動電位。

Fig. 7 Compared action potentials under a hyperkalemic condition.

Action potentials of the LRd model and the Noble model under 5.4 mM and 8.1 mM[K*], and 1 Hz pacing.

筋節長の短縮を行った直後の発生張力Fは負の値となっており、Negroniモデルでは瞬間的に大きな細胞長変位を与えた場合に、細胞が拡張方向に力を発生することが分かる。図8Bは、張力Fを3mN/mm²に拘束した等張性条件下において、時刻0.1s時点でクロスブリッジ発生張力F。

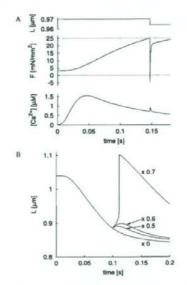


図8 Negroni モデル実験結果

A: 発生張力 (F) 25 mN/mm² 時点で細胞半筋節長 (L) を $0.97~\mu$ m から $0.006~\mu$ m 瞬間的に短縮させた場合の発生張力および細胞内カルシウム濃度 $([Ca^{2^*}])$. B: 初期張力 3 mN/mm² において時刻 0.1 s にクロスブリッジ発生張力 F_0 の 0.05, 0.6, 0.7 倍だけ張力を増加させた場合の半筋 節長変化.

Fig. 8 Simulation results for analysis of Negroni model. A: force(F) and calcium transient([Ca²*]) when half sarcomere length (L) are instantaneously shortened by 0.006 µm from 0.97 µm at 25 mN/mm² force. B: the changes of harf sarcomere length when the forces are increased by 0.05, 0.6 and 0.7-fold cross-bridge force

Fo from the initial force 3 mN/mm2 at 0.1 ms.

図9 Negroni モデル実験プロトコル A PEPML 主要部分 Fig. 9 Main part of experimental protocol A for Negroni model.